## 新しい高コントラスト後処理法 Coherent Differential Imaging on Speckle Area Nulling (CDI-SAN)

第11回 可視赤外線観測装置技術ワークショップ 2022、 Dec. 21-23

西川 淳(国立天文台/総研大/ABC), 米田謙太(国立天文台), 早野 裕(国立天文台/総研大), 入部正継(大阪電気通信大), 山本広大,津久井遼(京都大), 村上尚史,淺野瑞基(北海道大), 村松大海(東京農工大学/国立天文台) 田中洋介(東京農工大学/ABC)

本研究は、学術変革研究「散乱透視学」の計画研究A03-8 「光波の時空間における計測・変調・制御を駆使した地球型惑星検出に迫るイメージング」 (早野,西川,入部,服部,山本、米田)の課題の一つとして推進しています。

### ■背景

- 今後の宇宙・地上(超)大型望遠鏡の目標の一つ
   地球型系外惑星の光を分光し生命の兆候を探査
   系体或目の反射状スペクトルの取得
- ▶ 系外惑星の反射光スペクトルの取得

## ■必要な要素

- 高コントラストコロナグラフ(直接撮像光学系)
   主星の回折光を消光する
- ▶ ダークホール制御 (+超補償光学@地上)
  - ▶ 焦点面のスペックルが消えるように波面制御する
- ▶ Post-processing (Differential Imaging 差分法)
  - ▶ 生コントラストのスペックルレベルより暗い惑星を抽出する
  - ▶ 従来の差分法は1.5桁程度の改善
  - CDI-SAN ホトンノイズ限界に近い改善が可能
     CDI: Coherent Differential Imaging 干渉差分撮像法
     SAN: Speckle Area Nulling スペックル領域消光法



## 太陽-地球 系 @ 10pc <u>離角 0.1"~3 λ/D</u> (λ=0.65um、D=4m) ピーク強度比 1E-10 赤色矮星-地球型惑星 @ 4pc <u>離角 0.02"~3 λ/D</u> (λ=1um、D=30m) <u>強度比 1E-8</u>



**3** J. Nishikawa,

太陽-地球 系 @ 10pc <u>離角 0.1" ~ 3 λ/D (λ=0.65um、D=4m)</u> ピーク強度比 1E-10 赤色矮星-地球型惑星 @ 4pc <u>離角 0.02" ~ 3 λ/D</u> (λ=1um、D=30m) <u>強度比 1E-8</u>



## 太陽-地球 系 @ 10pc 離角 0.1" ~ 3 λ/D (λ=0.65um、D=4m) ピーク強度比 1E-10 赤色矮星-地球型惑星 @ 4pc 離角 0.02" ~ 3 λ/D (λ=1um、D=30m) 強度比 1E-8



## 太陽-地球 系 @ 10pc 離角 0.1" ~ 3 λ/D (λ=0.65um、D=4m) ピーク強度比 1E-10 赤色矮星-地球型惑星 @ 4pc 離角 0.02" ~ 3 λ/D (λ=1um、D=30m) 強度比 1E-8







 $\begin{cases} I_0 = |E_s|^2 + I_p \\ I_1^+ = |E_s + \Delta E_1|^2 + I_p \\ I_1^- = |E_s - \Delta E_1|^2 + I_p \\ I_2^+ = |E_s + \Delta E_2|^2 + I_p \\ I_2^- = |E_s - \Delta E_2|^2 + I_p, \\ \left|\Delta E_1|^2 = (I_1^+ + I_1^- - 2I_0)/2 \\ |\Delta E_2|^2 = (I_2^+ + I_2^- - 2I_0)/2 \end{cases}$ 

$$\begin{cases} E_{\rm s} = p\Delta E_1 + q\Delta E_2 \\ p = (I_1^+ - I_1^-)/2 (I_1^+ + I_1^- - 2I_0) \\ q = (I_2^+ - I_2^-)/2 (I_2^+ + I_2^- - 2I_0) , \end{cases}$$



DM 形状は変調波の係数倍 Σ-pA sin(k•r) モデル無依存 Σ-qA cos(k•r)



(EFC)

$$E_{s} = e_{sr} + e_{si}i$$
  

$$\Delta E_{1} = e_{1r} + e_{1i}i$$
  

$$\Delta E_{2} = e_{2r} + e_{2i}i$$
  
偏角はモデルが必要

 $E_s(x,y) = G \varphi(\xi,\eta)$  DM形状を最小二乗的に解く

第11回可視赤外線観測装置技術WS2022(Dec21-23)

#### Dark Hole Control (生コントラスト)の限界

	時定数	生コン	波面誤差	光子数
宇宙望遠鏡	30分	1E-9	$\lambda$ /10000	100Photons
宇宙望遠鏡	3分	1E-7	$\lambda$ /1000	100Photons
地上望遠鏡	15ms	1E-5	$\lambda$ /100	100Photons

#### SAN法に基づく干渉差分撮像法

#### Nishikawa 2022 ApJ 930, 163 (open access)

The Coherent Differential Imaging on Speckle Area Nulling (CDI-SAN) method for high-contrast imaging under speckle variation

$$\begin{cases} \langle I_0 \rangle = \langle I_s \rangle + I_p \\ \langle I_1^+ \rangle = \langle |E_s + \Delta E_1|^2 \rangle + I_p \\ \langle I_1^- \rangle = \langle |E_s - \Delta E_1|^2 \rangle + I_p \\ \langle I_2^+ \rangle = \langle |E_s + \Delta E_2|^2 \rangle + I_p \\ \langle I_2^- \rangle = \langle |E_s - \Delta E_2|^2 \rangle + I_p, \end{cases}$$
時間平均されたスペックル強度

10

$$\begin{split} \langle I_s \rangle &= \frac{\langle |\Delta E_1 \cdot E_s|^2 \rangle}{|\Delta E_1|^2} + \frac{\langle |\Delta E_2 \cdot E_s|^2 \rangle}{|\Delta E_2|^2} \\ &= \frac{\langle (I_1^+ - I_1^-)^2 \rangle}{8(\langle I_1^+ \rangle + \langle I_1^- \rangle - 2\langle I_0 \rangle)} + \frac{\langle (I_2^+ - I_2^-)^2 \rangle}{8(\langle I_2^+ \rangle + \langle I_2^- \rangle - 2\langle I_0 \rangle)} \end{split}$$

#### 惑星強度

$$\begin{split} I_{p2} &= \langle I_0 \rangle - \frac{\langle (I_1^+ - I_1^-)^2 \rangle - V_1^+ - V_1^-}{8(\langle I_1^+ \rangle + \langle I_1^- \rangle - 2\langle I_0 \rangle)} - \frac{\langle (I_2^+ - I_2^-)^2 \rangle - V_2^+ - V_2^-}{8(\langle I_2^+ \rangle + \langle I_2^- \rangle - 2\langle I_0 \rangle)} \int_{\mathbb{R}}^{\text{Focal sensing ID}} \int_{\mathbb{R}}^{\text{Focal sensing ID}} \int_{\mathbb{R}}^{1} \frac{V_1^+ = \langle (I_{1a}^+ - I_{1b}^+)^2 \rangle / 4}{V_1^- = \langle (I_{1a}^- - I_{1b}^-)^2 \rangle / 4} \int_{\mathbb{R}}^{1} \frac{V_1^+ = \langle (I_{2a}^+ - I_{2b}^+)^2 \rangle / 4}{V_2^- = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4} \\ \int_{\mathbb{R}}^{1} \frac{V_1^+ = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4}{V_2^- = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4} \\ \frac{V_1^- = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4}{V_2^- = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4} \\ \frac{V_1^- = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4}{V_2^- = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4} \\ \frac{V_1^- = \langle (I_{2a}^- - I_{2b}^-)^2 \rangle / 4}{V_1^- + V_1^- + V_1^$$





DMに±変調波1、±変調波2を出力しながら画像取得 t0=15ms, M=2,  $\Rightarrow$ 1.3kfps





*I<sub>p2</sub>の各ノイズの* 積分による減衰傾向

スペックル変化雑音

バイアスが残る(変調速度に依存)

#### 光子雑音

#### 読出雑音



CDI-SAN法開発の今後
 ■数値計算で確認中の性能
 広帯域の特性
 波長1.1倍で2pixずれる(@10λ/D)
 1%波長幅で3桁改善可能か?

## 地上コントラストでの変調波面 ± △ Eの正対性、直交性、(現在2%) 波長依存性

Im

 $q\Delta E_2$ 

 $-\Delta E_1$ 

 $p\Delta E_1$ 

■実証実験が進行中 現状の結果は非公開



CDI-SAN法の開発の今後

■数値計算で確認予定

広帯域の特性

ΔEの非同一性の影響

大気揺らぎの場合の相関性によるコントラスト向上

• • •

■実証実験

進行中・相談中

国立天文台三鷹(DM)(PC, FPGA)

北大(液晶SLM)

Subaru (DM)

NASA/JPL

SEICA@Seimei

■実装可能性 (DM同期検出器)

SCExAO@Subaru

MagAO@Magellan

SEICA@Seimei

Roman Space Telescope

■将来実装可能性

Any Telescope with DM & Synchronized detector

# 室内実証実験

# ◆室内の安定環境での原理実証 > クリーンブースの導電プラスチックダンボールボックス内に光学系構築(国立 天文台)











8分割位相マスク コロナグラフ

# 室内実証実験



- 実験:まとめと今後の予定
- ◆まとめ
  - ▶ 変動するスペックルを抑制するCDI-SAN法の原理実証
    - ✓ コロナグラフ + SAN法 + CDI-SAN法: 8.1 × 10<sup>-6</sup> → 1.8 × 10<sup>-8</sup>

# ◆今後の予定

- ▶ CDI-SAN法でコントラストが半分程度にしか改善されない原因の究明
  ✓ 変調電場が± $\Delta E_1$ , ± $\Delta E_2$ ,  $\Delta E_1$ · $\Delta E_2$  = 0となっていない可能性
  - 変讷电场//±ΔE<sub>1</sub>,±ΔE<sub>2</sub>,ΔE<sub>1</sub>・ΔE<sub>2</sub> = 0 となうていないり形性
     エエエロ の 電圧 亡物 かいに トリー 相向 していて 本部 バイナ・
    - 可変形鏡の電圧応答などにより、想定している変調ができていない
- ▶ FPGAを用いて、変動するスペックルの抑制を実現

