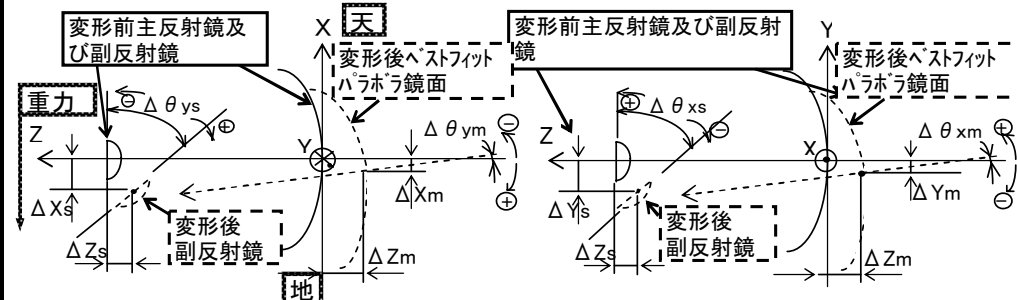


照度分布を考慮した場合



注)回転の符号はY軸周りに右手系。YZ平面内変位量についても、X軸周りに右手系(右図参照)。

注)回転の符号はX軸周りに右手系。

| EL仰角 | EL 0 deg. | EL 20 deg. | EL 40 deg. | EL 50 deg. | EL 85 deg. | EL 90 deg. | EL40設定 EL20deg | EL40設定 EL85deg |
|----------------------|--|------------|------------|------------|------------|------------|-------------------|-------------------|
| Δf | 0 | 0.421 | 0.792 | 0.944 | 1.227 | 1.232 | -0.371 | 0.435 |
| ΔX_m | 8.318 | 7.877 | 6.31 | 5.404 | 0.668 | -0.076 | 1.567 | -5.642 |
| ΔY_m | 0.026 | 0.03 | 0.036 | 0.034 | 0.032 | 0.025 | -0.006 | -0.004 |
| ΔZ_m | 0.026 | -0.157 | -0.337 | -0.39 | -0.525 | -0.53 | 0.18 | -0.189 |
| $\Delta \theta_{xm}$ | -3.90E-07 | 1.50E-06 | 3.70E-06 | 4.20E-06 | 5.90E-06 | 4.80E-06 | -2.30E-06 | 2.20E-06 |
| $\Delta \theta_{ym}$ | -1.60E-03 | -1.50E-03 | -1.30E-03 | -1.00E-03 | -1.50E-04 | -1.90E-05 | -2.20E-04 | 1.10E-03 |
| ΔX_s | -3.115 | -2.774 | -2.56 | -1.84 | -0.367 | -0.142 | -0.214 | 2.193 |
| ΔY_s | 0.011 | -0.002 | -0.023 | -0.026 | -0.05 | -0.043 | 0.02 | -0.028 |
| ΔZ_s | 0.026 | -0.25 | -0.514 | -0.601 | -0.801 | -0.806 | 0.263 | -0.287 |
| $\Delta \theta_{xs}$ | -1.00E-05 | -7.60E-06 | -3.50E-06 | -1.70E-06 | 5.60E-06 | 5.30E-06 | -4.20E-06 | 9.10E-06 |
| $\Delta \theta_{ys}$ | 9.40E-05 | 1.20E-04 | 4.10E-05 | 9.10E-05 | -2.90E-06 | -1.90E-05 | 7.60E-05 | -4.30E-05 |
| rms0 | 0 | 0.004 | 0.008 | 0.009 | 0.012 | 0.012 | 0.004 | 0.004 |
| rms1 | 0.01 | 0.01 | 0.008 | 0.007 | 0.001 | 0 | 0.002 | 0.007 |
| high | 0.009 | 0.014 | 0.021 | 0.024 | 0.028 | 0.028 | 0.009 | 0.01 |
| RSS | 0.013 | 0.018 | 0.024 | 0.026 | 0.031 | 0.031 | 0.01 | 0.013 |
| 備考 | ① Δf : 主反射鏡の焦点距離の変化量。(+:長くなる。 -: 短くなる。) | | | | | | | |
| | ② $\Delta X_m, \Delta Y_m, \Delta Z_m, \Delta \theta_{xm}, \Delta \theta_{ym}$: 変形前主反射鏡から変形後主反射鏡へスト フィット鏡面の変位量 | | | | | | | |
| | ③ $\Delta X_s, \Delta Y_s, \Delta Z_s, \Delta \theta_{xs}, \Delta \theta_{ys}$: 変形前副反射鏡から変形後副反射鏡の変位量 | | | | | | | |
| | ④ 変位量の平行成分の符号は座標軸方向への変位を正とする。 | | | | | | | |
| | ⑤ $\Delta \theta_{xm}, \Delta \theta_{ym}, \Delta \theta_{xs}, \Delta \theta_{ys}$ の単位: radian | | | | | | | |
| | 0.067 | 0.026 | 0.036 | 0.053 | 0.068 | | | |

単位 (mm)

高次

| | | | | | | | | |
|--------------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| RMS _h | 0.009 | 0.014 | 0.021 | 0.024 | 0.028 | 0.028 | 0.009 | 0.010 |
| RMS _{hs2} | 0.001 | 0.001 | 0.001 | 0.001 | 0.001 | 0.001 | 0.000 | 0.000 |
| RMS _{hs3} | 0.001 | 0.001 | 0.001 | 0.001 | 0.001 | 0.000 | 0.000 | 0.000 |
| RMS _{hs4} | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.001 | 0.001 | 0.000 | 0.000 |
| RMS _{hs5} | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.000 |
| RMS _{hc2} | 0.002 | 0.011 | 0.019 | 0.022 | 0.027 | 0.027 | 0.008 | 0.007 |
| RMS _{hc3} | 0.006 | 0.006 | 0.005 | 0.004 | 0.001 | 0.000 | 0.001 | 0.004 |
| RMS _{hc4} | 0.000 | 0.001 | 0.002 | 0.002 | 0.003 | 0.003 | 0.001 | 0.001 |
| RMS _{hc5} | 0.003 | 0.003 | 0.002 | 0.002 | 0.000 | 0.000 | 0.000 | 0.002 |
| RSS | 0.013 | 0.018 | 0.024 | 0.026 | 0.031 | 0.031 | 0.010 | 0.013 |

| EL仰角 | EL 0 deg. | EL 20 deg. | EL 40 deg. | EL 50 deg. | EL 85 deg. | EL 90 deg. |
|------|-----------|------------|------------|------------|------------|------------|
| rms0 | 0 | 0.004 | 0.008 | 0.009 | 0.012 | 0.012 |
| rms1 | 0.01 | 0.01 | 0.008 | 0.007 | 0.001 | 0 |
| high | 0.009 | 0.014 | 0.021 | 0.024 | 0.028 | 0.028 |
| RSS | 0.013 | 0.018 | 0.024 | 0.026 | 0.031 | 0.031 |

